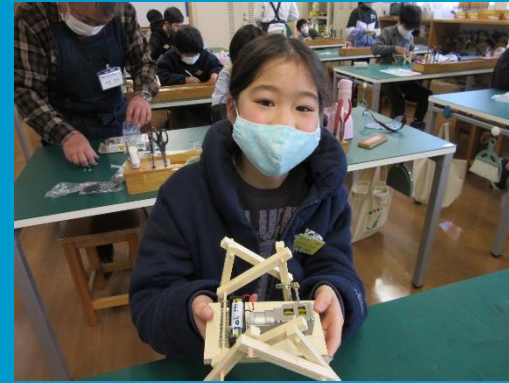
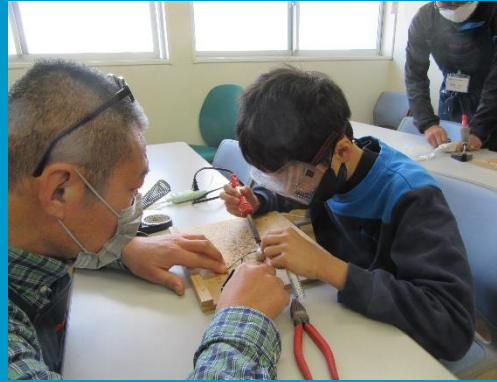


令和3年12月18日(土)・19日(日)

5年生「四足歩行ロボ」

【ギアと足の組み立てを確実に。クランクの動きと足の動きの関係を理解する。】



5A 寺島 叶菜さん

今回一番むずかしかったことは、最後の足とどうたいの組み付けのところ。竹ぐしの長さをちょっとずつ調整して、ゴム管をはめたり、足を入れたりしました。足をちょっと力を入れてやったら、少し前にはめた足がポン！ととれて、また調整して。。。とくりかえしてやったので大変でした。でんちを入れてスイッチをONすると、ガタンガタンと動いておもしろかったし、なんだか少しかわいく見えました。

5C 尾崎 日香さん

足がまがって四足歩行になった。本物のロボットみたいにカクカクと歩いていておもしろい仕組みでした。ゴムがカラフルで、とてもかわいい四足歩行ロボットになりました。動物で表すと、トカゲやはねないカエルみたいな動きでおもしろかったです。